## Potenciais termodinâmicos e Transformadas de Legendre Termodinâmica Química

Prof. Guilherme Duarte, Ph. D.

## O princípio da minimização da energia é equivalente ao princípio da maximização da entropia.

O princípio da entropia máxima que emerge dos quatro postulados nos permite lidar com todos problemas da termodinâmica de equilíbrio, mas nem sempre é conveniente. A entropia é função da energia interna, do volume e da quantidade de matéria, S = S(U, V, N), mas U, V e N são parâmetros termodinâmicos difíceis de controlar. Uma das saídas, como vimos em aulas anteriores, é lidar com quantidades molares como s = s(u, v), onde s, u, v são a entropia, energia interna e volume molares. Algumas dessas variáveis podem ser difíceis de lidar experimentalmente: U não se mede diretamente, por exemplo. Nessas situações, devemos ter diversos formalismos que permitam lidar com os problemas da Termodinâmica da forma mais simples o possível.

A questão de diferentes formalismos não é um problema exclusivo da Termodinâmica. Na mecânica, por exemplo, as equações de movimento de um sistema de partículas são definidas pela Segunda Lei de Newton:

$$\mathbf{F}_i = m_i \frac{\mathrm{d}^2 \mathbf{r}_i}{\mathrm{d}t^2},\tag{1}$$

onde  $\mathbf{r}_i$ ,  $\mathbf{F}_i$  e  $m_i$  respectivamente são a posição, a força e a massa de uma partícula i, mas tal formalismo frequentemente não é a melhor forma para resolver problemas. Para problemas mais complexos que envolvem sistemas de coordenadas mais complexos, frequentemente se utiliza o **Princípio da Ação Estacionária** (também chamado de "princípio da menor ação") em que as equações de movimento são aquelas em que a integral abaixo é estacionária:

$$\delta S = 0 \iff \delta \int_{t_i}^{t_f} [K(\{\boldsymbol{q}_i\}, \{\boldsymbol{v}_i\}, t) - V(\{\boldsymbol{q}_i\}, \{\boldsymbol{v}_i\}, t)] dt = 0.$$
 (2)

S é chamado de **ação**, K é a energia cinética e V é a energia potencial.  $\mathbf{q}_i$  e  $\mathbf{v}_i$  correspondem à posição e a velocidade da i-ésima partícula. A resolução da Eq. (2) leva à famosa equação de Euler-Lagrange do cálculo de variações:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial r_i} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial v_i} \tag{3}$$

onde  $\mathcal{L}$  é chamada de Lagrangiana e é igual ao termo entre colchetes da equação (2), ou seja, à diferença entre a energia cinética e a potencial,  $\mathcal{L} = K - V$ . Observe que se a energia cinética for independente da posição e a energia potencial for independente da velocidade, a segunda lei de Newton emerge naturalmente da equação (3), lembrando que  $\mathbf{F}_i = -\vec{\nabla}V(\mathbf{r}_i)$  e  $K_i = m_i \mathbf{v}_i^2/2$ .

De forma análoga, na termodinâmica a representação da entropia não é ideal para todos os casos e precisamos usar outras representações. Em primeira vista, somos tentados a usar a representação da energia, que sabemos ser equivalente à representação da entropia. De fato, se representarmos a superfície da função  $S = S(U, X_1, X_2)$ , é possível identificar prontamente a superfície  $U = U(S, X_1, X_2)$ , onde  $X_i$  são o volume e a quantidade de matéria (Fig. (1)). A equivalên-

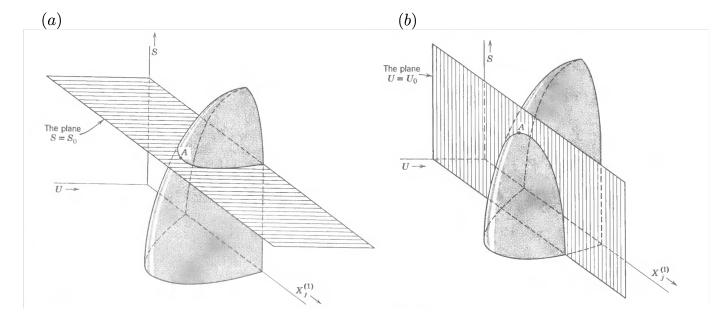


Figura 1: Superfícies definidas por  $S = S(U, \{X_i\})$  e  $U = U(S, \{X_i\})$ . Observe em (a) que dada uma superfície isoentrópica no espaço, o ponto de equilíbrio é aquele que minimiza a energia. Em (b), dada uma superfície isoenergética, o ponto de equilíbrio é aquele em que a entropia é maximizada.

cia entre as duas representações é imediatamente notável na Fig. (1): a superfície definida por U = U(S, V, N) é apenas a superfície definida por S = S(U, V, N) vista de outra perspectiva. Note que os pontos de equilíbrio podem ser definidos tanto em termos da energia mínima ou da entropia máxima a depender da perspectiva (Fig. (1)), assim:

Princípio da entropia máxima: O valor de equilíbrio de qualquer parâmetro interno não-restrito é aquele que maximiza a entropia para dado valor da energia interna total.

Princípio da energia mínima: O valor de equilíbrio de qualquer parâmetro interno não-restrito é aquele que minimiza a energia interna para dado valor da entropia total.

Vamos assumir o princípio da entropia máxima, onde:

$$\left(\frac{\partial S}{\partial X}\right)_U = 0 \text{ e } \left(\frac{\partial^2 S}{\partial X^2}\right)_U < 0.$$
 (4)

Para simplificar a notação, X representa um parâmetro extensivo  $X_j$  qualquer. Assume-se implicitamente que todos os demais X – volume ou quantidade de matéria de componentes – são constantes. Eqs. (4) sintetiza o princípio da maximização da entropia: o estado de equilíbrio é definido por um máximo da entropia. Considere agora, uma variável intensiva P derivada de U com relação a um parâmetro extensivo X:

$$P \equiv \left(\frac{\partial U}{\partial X}\right)_S = -\frac{\left(\frac{\partial S}{\partial X}\right)_U}{\left(\frac{\partial S}{\partial U}\right)_X} = -T\left(\frac{\partial S}{\partial X}\right)_U \tag{5}$$

No equilíbrio, vimos que  $(\partial S/\partial X)_U = 0$ , então P = 0. Podemos concluir que U também tem um extremo, apenas precisamos confirmar que se trata de um mínimo. Para isso, verificamos a

concavidade, dada pela segunda derivada de U:

$$\left(\frac{\partial^2 U}{\partial X^2}\right)_S = \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_S \tag{6}$$

Considerando P uma função de U e de X e sabendo que, neste caso,  $\mathrm{d}P=(\partial P/\partial U)_X\mathrm{d}U+(\partial P/\partial X)_U\mathrm{d}X$ :

$$\left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_{S} = \left(\frac{\partial P}{\partial U}\right)_{X} \left(\frac{\partial U}{\partial X}\right)_{S} + \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_{U}. \tag{7}$$

No equilíbrio,  $(\partial U/\partial X)_S = 0$ , logo:

$$\left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_S = \left(\frac{\partial P}{\partial U}\right)_X P + \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_U = \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_U \tag{8}$$

e da razão na Eq. (5), nós sabemos que:

$$\left(\frac{\partial^2 U}{\partial X^2}\right)_S = \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_S = \left(\frac{\partial P}{\partial X}\right)_U = \frac{\partial}{\partial X} \left[ -\frac{\left(\frac{\partial S}{\partial X}\right)_U}{\left(\frac{\partial S}{\partial U}\right)_X} \right]_U = -\frac{\frac{\partial^2 S}{\partial X^2}}{\frac{\partial S}{\partial U}} + \frac{\partial S}{\partial X} \frac{\frac{\partial^2 S}{\partial X \partial U}}{\left(\frac{\partial S}{\partial U}\right)^2}.$$
(9)

No equilíbrio,  $\partial S/\partial X=0$ , logo:

$$\left(\frac{\partial^2 U}{\partial X^2}\right)_S = -T\frac{\partial^2 S}{\partial X^2}.\tag{10}$$

Como  $(\partial^2 S/\partial X^2)_U < 0 \implies (\partial^2 U/\partial X^2)_S > 0$ , significando que a energia interna deve ser mínima no equilíbrio.

## 2 Transformadas de Legendre

O princípio da minimização da energia e da maximização da entropia não são as únicas formulações possíveis do princípio universal que rege os estados de equilíbrio. Conforme mencionado na seção anterior, tanto a energia quanto a entropia são funções de variáveis difíceis de serem controladas experimentalmente – controlar a energia interna e a entropia exigiria esforços hercúleos e tantálicos. Como parâmetros como pressão (p) e temperatura (T) são mais fáceis de serem controlados experimentalmente devido à temperatura ambiente e à pressão atmosférica, podemos procurar outras funções termodinâmicas que possam descrever completamente a termodinâmica de um sistema por meio dessas variáveis. Isso é feito com as transformadas de Legendre.

Considere uma equação fundamental da forma:

$$Y = Y(X_0, X_1, \dots, X_t). (11)$$

Nós desejamos encontrar um método em que as derivadas:

$$P_k \equiv \frac{\partial Y}{\partial X_k} \tag{12}$$

possam ser consideradas variáveis independentes **sem perda de nenhuma informação termo- dinâmica** da equação fundamental dada pela Eq. (11). Isso é feito por meio da **transformada de Legendre**. Considerando um caso matematicamente simples:

$$Y = Y(X) \tag{13}$$

temos que a relação fundamental é graficamente representada por uma curva em um espaço XY e a derivada P é a inclinação dessa curva. Nós vimos em aulas passadas que simplesmente escrever Y = Y(P) implicaria em perda de informação termodinâmica. A solução desse problema é simples: da mesma forma que podemos descrever uma curva como uma sequência de pontos definida por Y = Y(X), podemos definir essa mesma curva pelo seu envelope de retas tangentes (Fig. (2)(a)). Assim, da mesma forma que cada ponto nessa curva pode ser descrito por um ponto (X, Y), cada linha em um plano é descrita por um intercepto  $\psi$  e uma inclinação P (Fig. (2)(b)). Assim, a

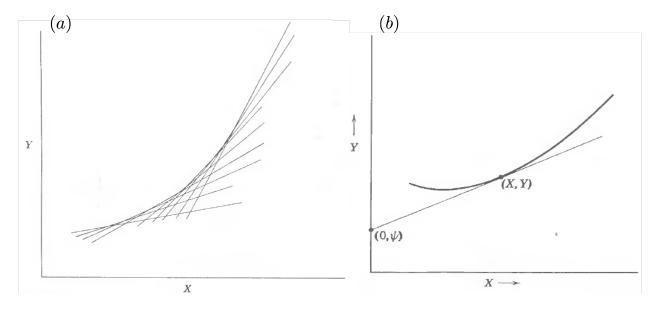


Figura 2: Curva descrita por Y = Y(X). Em (a) vemos que um envelope de retas tangentes descreve a curva da mesma forma que uma sequência de pontos. Em (b) é possível ver que a tangente em um ponto (X,Y) é descrita por um intercepto e uma inclinação  $(\psi,P)$ .

relação  $\psi = \psi(P)$  é completamente equivalente a Y = Y(X). Se Y = Y(X) é chamada de equação fundamental na representação de Y,  $\psi = \psi(P)$  é a equação fundamental na representação de  $\psi$ . Para encontrar a transformada, basta lembrar da definição da inclinação de uma reta:

$$P = \frac{Y - \psi}{X - 0},\tag{14}$$

então:

$$\psi = Y - PX. \tag{15}$$

Assim, se Y = Y(X), ao calcular a derivada encontramos

$$P = P(X). (16)$$

Se eliminarmos X e Y por meio da substituição das Eqs. (15) e (16) na equação fundamental Y = Y(X), encontramos a transformada de Legendre. Vamos considerar a energia interna U = U(S, V). Se eu quiser eliminar o volume preciso, inicialmente calcular a derivada com relação ao volume:

$$-p = \left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_S \tag{17}$$

Assim:

$$\psi = U + pV. \tag{18}$$

A equação (18) é uma função que já conhecemos bem, a **entalpia**, H = U + pV, que é uma função da entropia, da pressão e da quantidade de matéria, H = H(S, p, N). Podemos entender porque S, p e N são as variáveis naturais de H a partir da diferencial de U = U(S, V, N):

$$dU = TdS - pdV + \mu dN. \tag{19}$$

Queremos eliminar V como a variável independente, logo temos que nos atentar ao termo -p dV. Sabemos da regra das derivadas que d(pV) = p dV + V dp, portanto:

$$pdV = d(pV) - Vdp. (20)$$

Substituindo na equação (19):

$$dU = TdS - d(pV) + Vdp + \mu dN \implies$$

$$dU + d(pV) = TdS + Vdp + \mu dN \implies$$

$$d(U + pV) = TdS + Vdp + \mu dN \implies$$

$$dH = TdS + Vdp + \mu dN,$$
(21)

de onde podemos ver que as derivadas da entalpia são:

$$\left(\frac{\partial H}{\partial S}\right)_p = T$$

$$\left(\frac{\partial H}{\partial p}\right)_S = V.$$
(22)

A entalpia é uma transformada de Legendre da energia interna e, por isso, também pode ser denotada por H=U[p]. Outras transformadas de Legendre são muito importantes na Termodinâmica. Se, ao invés de remover a dependência quanto ao volume, quisermos remover a dependência com relação à entropia:

$$T = \left(\frac{\partial U}{\partial S}\right)_V,\tag{23}$$

portanto, temos uma transformada de Legendre U[T] tal que:

$$U[T] = U - TS. (24)$$

U[T] é chamada de energia livre de Helmholtz, A. Sabendo que d(TS) = SdT + TdS, a diferencial total de A é dada por:

$$dU = d(TS) - SdT - pdV + \mu dN \implies$$

$$dU - d(TS) = -SdT - pdV + \mu dN \implies$$

$$d(U - TS) = -SdT - pdV + \mu dN \implies$$

$$dA = -SdT - pdV + \mu dN.$$
(25)

Note que é mais fácil controlar T e V do que S e V. A energia de Helmholtz é extremamente importante no estudo da termodinâmica de sistemas cujo volume é controlado ao longo de um experimento. A famosa energia livre de Gibbs (G) pode ser encontrada a partir da energia de Helmholtz (A) ou da entalpia (H). Basta remover a dependência com relação à pressão:

$$G = U[T, p] = H[T] = A[p] = U - TS + PV.$$
 (26)

A energia livre de Gibbs é uma função cujas variáveis naturais são G = G(T, p, N) e como condições de laboratório frequentemente são de pressão e temperatura constantes, é a função termodinâmica mais usada por químicos. Não é possível fazer uma terceira transformada de Legendre sobre a energia livre de Gibbs:

$$\mu = \left(\frac{\partial G}{\partial N}\right)_{T,p}.\tag{27}$$

Seguindo a lógica:

$$G[\mu] = U[T, p, \mu] = U - TS + PV - \mu N.$$
 (28)

Sabemos, pela relação de Euler para a energia interna que  $U = TS - PV + \mu N$ , portanto

$$G[\mu] = U[T, p, \mu] = 0.$$
 (29)

## 3 Forças e potenciais termodinâmicos, variáveis conjugadas.

É interessante observar que uma pequena variação na energia, entalpia ou energias livres é resultante da ação de uma força e um deslocamento. Chamamos de **forças termodinâmicas** as derivadas de grandezas como a energia e da entalpia. Pressão, temperatura e volume são forças ou gradientes dessas funções termodinâmicas – U, H, A e G – que chamamos de **potenciais termodinâmicos**. A analogia com a mecânica é direta: o movimento de um sistema ocorre de acordo com as forças que agem sobre ele, na termodinâmica uma transformação segue a direção dada por essas forças termodinâmicas. O calor, que se deve a energia guardada em modos "invisíveis", flui quando há diferença de temperatura; um pistão se move de acordo com uma diferença de pressão. Uma força e seu deslocamento associado são chamados de **variáveis conjugadas**: a pressão é conjugada ao volume, a temperatura é conjugada à entropia e o potencial químico é conjugado à quantidade de matéria.

Da mesma forma que acontece na termodinâmica, a transformada de Legendre tem aplicação na mudança de representação em outras áreas da Física. A lagrangiana mencionada no início desta aula é uma função das velocidades e das posições das partículas de um sistema mecânico:

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(q, v) \tag{30}$$

e representa o equivalente de uma equação fundamental na mecânica, carregando em si toda a informação de um sistema físico e determinando, por meio do princípio da ação estacionária, a trajetória física de um sistema.  $\mathcal{L}$ , como vimos, é a diferença entre a energia cinética e a potencial do sistema e não tem uma interpretação física imediata. Sabendo que o momentum (p) é a derivada da lagrangiana com relação à velocidade v:

$$p \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial v} \tag{31}$$

Se quisermos usar o momentum ao invés da velocidade – algo desejável quando lidamos com sistemas cuja massa varia, por exemplo – fazemos a transformada de Legendre da lagrangiana:

$$(-\mathcal{H}) = \mathcal{L}(q, v) - pv, \tag{32}$$

onde  $\mathcal{H}$  é a função hamiltoniana do sistema, que normalmente é interpretada como a sua energia e que está relacionada ao operador Hamiltoniano da Mecânica Quântica.